



Motivation

- Zukünftige Arbeitsplätze werden vermehrt die Zusammenarbeit von Mensch und Maschine umfassen
- Die Zusammenarbeit und Arbeitsteilung von Mensch und Roboter muss dabei integrativ geplant werden
- Sicherheit und Ergonomie werden integraler Bestandteil der Planungsarbeit sein
- Der Planer wird dabei zukünftig von Planungstools in der Auslegung dieses multikriteriellen Optimierungsproblems unterstützt werden

Veränderung der Arbeit

- Der Planer muss die spezifischen Fähigkeiten von Mensch und Roboter in Betracht ziehen
- Der Planer wird dabei durch Assistenzsysteme in seiner Planung unterstützt, um Ergonomie und Sicherheit ganzheitlich bewerten zu können
- Aufgabenprofil und Fähigkeiten des Werkers werden mit in Betracht gezogen

Mehrwert & Nutzen

- Unterstützung des Planers bei der Auslegung von Zusammenarbeit und Ergonomie
- Integrale Beplanung und Betrachtung der Anlagensicherheit
- Arbeitsflüsse und Ergonomie können in frühen Planungsphasen simuliert und gestaltet werden

Ansprechpartner



Carsten Seeber

Montageautomatisierung
Fraunhofer IPA
Nobelstraße 12, 70569 Stuttgart

Tel: +49 711 970-1632
carsten.seeber@ipa.fraunhofer.de